

Nome e matricula:

Justificar todas as respostas.

Respostas não justificadas não serão consideradas.

Considere os vetores de \mathbb{R}^4 seguintes.

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, w_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix},$$
$$w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, w_5 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, w_6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. Exercício 1 [3 pontos]

- (0.75 ponto) Dê a definição de espaço solução de um sistema linear homogêneo.
- (0.75 ponto) Mostre que w_1, w_2, w_4, w_6 são linearmente independentes.
- (0.75 ponto) Seja A a matriz cujas colunas são w_1, w_2, w_4, w_6 . Resolva o sistema linear homogêneo $Ax = 0$.
- (0.75 ponto) Calcule a dimensão de $[w_1, w_2, w_4, w_6]$.

2. Exercício 2 [3 pontos]

Seja U o espaço solução de $Bx = 0$ onde $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

- (1 ponto) Encontre uma base de U .
- (1 ponto) Encontre uma base de U^\perp .
- (1 ponto) Encontre uma base do espaço coluna de B .

3. Exercício 3 [3 pontos]

- (1.5 ponto) Calcule a projeção ortogonal de w_3 sobre $[w_4, w_5]$.
- (1.5 ponto) Encontre uma base ortogonal de $[w_2, w_4, w_6]$.

4. Exercício 4 [1 ponto]

Encontre duas matrizes quadradas X, Y do mesmo tamanho tais que X e Y têm posto 2 e XY tem posto 1.

Nome e matricula:

Justificar todas as respostas.

Respostas não justificadas não serão consideradas.

Considere os vetores de \mathbb{R}^4 seguintes.

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, w_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix},$$
$$w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, w_5 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, w_6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. Exercício 1 [3 pontos]

- (0.75 ponto) Dê a definição de espaço solução de um sistema linear homogêneo.
- (0.75 ponto) Mostre que w_1, w_2, w_4, w_6 são linearmente independentes.
- (0.75 ponto) Seja A a matriz cujas colunas são w_1, w_2, w_4, w_6 . Resolva o sistema linear homogêneo $Ax = 0$.
- (0.75 ponto) Calcule a dimensão de $[w_1, w_2, w_4, w_6]$.

2. Exercício 2 [3 pontos]

Seja U o espaço solução de $Bx = 0$ onde $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

- (1 ponto) Encontre uma base de U .
- (1 ponto) Encontre uma base de U^\perp .
- (1 ponto) Encontre uma base do espaço coluna de B .

3. Exercício 3 [3 pontos]

- (1.5 ponto) Calcule a projeção ortogonal de w_3 sobre $[w_4, w_5]$.
- (1.5 ponto) Encontre uma base ortogonal de $[w_2, w_4, w_6]$.

4. Exercício 4 [1 ponto]

Encontre duas matrizes quadradas X, Y do mesmo tamanho tais que X e Y têm posto 2 e XY tem posto 1.

2ª PROVA - IAL TURMA Z - 21/05/2016

Vou resolver o tema A indicando as diferenças com o tema B.

① (a) O espaço solução de um sistema linear homogêneo $Ax=0$, onde A é uma matriz $m \times m$ e $x \in \mathbb{R}^m$, é o conjunto dos vetores $v \in \mathbb{R}^m$ tais que $Av=0$.

(b) w_1, w_2, w_4, w_6 não linearmente independentes: como se trata de quatro vetores de \mathbb{R}^4 basta mostrar que

$$\det(A) \neq 0 \text{ onde } A = (w_1 | w_2 | w_4 | w_6) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{II-I}{=} \det \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 3 \cdot (-2) \neq 0$$

(tema B: veja abaixo)

$$(c) Ax=0 \rightarrow A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow x_1 w_1 + x_2 w_2 + x_3 w_4 + x_4 w_6 = 0$$

$(\rightarrow (w_1 | w_2 | w_4 | w_6) X = 0) \rightarrow x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = 0$

pois w_1, w_2, w_4, w_6 não linearmente independentes.

(d) $W = [w_1, w_2, w_4, w_6]$ - Um conjunto gerador de W é $\{w_1, w_2, w_4, w_6\}$. Ele é linearmente independente pelo ponto (b) \Rightarrow é uma base (por def. de base) $\Rightarrow \dim(W) = 4$.

● No tema B a única diferença é o cálculo de $\det(A)$:

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & -2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 3 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{II-I}{=} \det \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = 3 \cdot 2 \neq 0$$

$$(2) (a) B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{II-I} \\ \text{III-I} \\ \text{IV-I}}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x_2 = r \\ x_3 = s \\ x_4 = 0 \\ x_1 = -r-s \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{(mesma} \\ \text{sol no} \\ \text{tema B)} \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -r-s \\ r \\ s \\ 0 \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Uma base de } U \text{ é } \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

$$(b) v \in U^\perp \Leftrightarrow v \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \text{ e } v \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow U^\perp \text{ é o espaço-solução de } \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\text{Escalonando } \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ & & r & s \end{pmatrix} x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x_1 = r \\ x_2 = r \\ x_3 = r \\ x_4 = s \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ r \\ r \\ s \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Uma base de } U^\perp \text{ é } \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

$$(c) B \xrightarrow[\text{já feito}]{\text{escalonamento}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Uma base de } \text{Col}(B) \text{ é dada por:}$$

$$1^a \text{ e } 4^a \text{ colunas de } B \Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad \begin{matrix} \text{(no tema B tem} \\ \text{3 no lugar de 2)} \end{matrix}$$

$$(3) (a) w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, w_5 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}, A^T = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix},$$

$$A^T A = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix} \rightarrow (A^T A)^{-1} = \begin{pmatrix} 1/5 & 0 \\ 0 & 1/7 \end{pmatrix}. \quad P = \text{Proj. ort.} =$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/5 & 0 \\ 0 & 1/7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1/7 \\ 2/5 & 1/7 \\ 0 & 1/7 \\ 1/5 & -2/7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6/7 \\ -6/7 \\ -6/7 \\ 12/7 \end{pmatrix}$$

$$\text{No tema B } w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ mas o resultado é o mesmo.}$$

$$(b) \underbrace{w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}}_{"v_1"}, \underbrace{w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{"v_2"}, \underbrace{w_6 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{"v_3"}.$$

Para aplicar Gram-Schmidt vou chamar eles de v_1, v_2, v_3

$$u_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = v_2 - \frac{u_1 v_2}{u_1 u_1} u_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{6}{18} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$u_3 = v_3 - \frac{u_1 v_3}{u_1 u_1} u_1 - \frac{u_2 v_3}{u_2 u_2} u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{6}{18} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}$$

Uma base ortogonal de $[w_2, w_4, w_6]$ é $\{u_1, u_2, u_3\} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{pmatrix} \right\}$

(*) No tema B tem: $u_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$, (a diferença é
que $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$)

$$u_2 = v_2 - \frac{u_1 v_2}{u_1 u_1} u_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{-6}{18} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

$$u_3 = v_3 - \frac{u_1 v_3}{u_1 u_1} u_1 - \frac{u_2 v_3}{u_2 u_2} u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{+6}{18} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{-1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1/3 \\ 1/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}$$

$$(4) \quad X = Y = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\text{posto 2}}, \quad XY = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\text{posto 1}}$$

#